

ATV+ AntiSway

Stabile Last ohne Anstrengung

+ DIE GH-LÖSUNG: ATV+AntiSway

- Reduzierung des Lastpendelns auf einfacher Weise:
Integrierte Software in den Frequenzumrichter des Krans.
- Reduziert beschleunigungs- und bremsbedingtes Pendeln.
- Für Kran- und Katzfahrt.
- Einfache Konfiguration und Bedienung. Keine nachträglichen Anpassungen erforderlich.
- Einfaches Retrofit durch Überschreiben der Frequenzumrichter-Software.

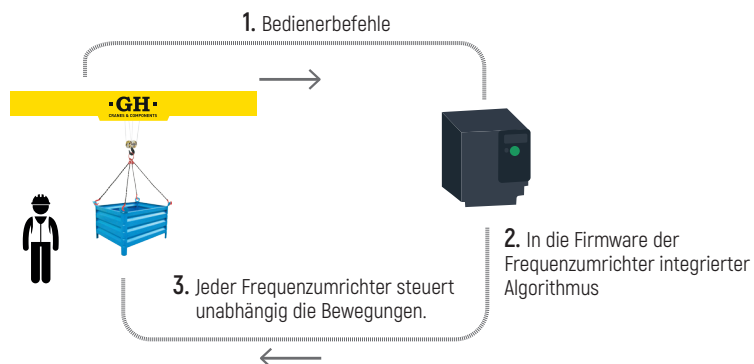
+ VORTEILE

/ Höhere Geschwindigkeit + Höhere Genauigkeit = Erhöhte Produktivität und Sicherheit.

Problemlos für den Bediener: Das System reduziert das Pendeln automatisch.

+ FUNKTIONSWEISE

- 1 Eingaben:
/ Bedienerbefehle (Beschleunigen/Bremsen).
/ Katz- und Kranfahrgeschwindigkeiten.
- 2 In die Firmware der **Frequenzumrichter integrierter Algorithmus**, der die Motoren von Laufkatze und Brücke steuert.
Der Algorithmus bestimmt die optimalen Beschleunigungs-/Bremsrampen, um das Pendeln zu reduzieren
- 3 Jeder Frequenzumrichter steuert unabhängig die Bewegungen.
- 4 Zurück zu Punkt 1



TECHNISCHE DETAILS

Die Anti-Sway-Software ist in der Firmware der Schneider ATV320 & ATV930-Frequenzumrichter enthalten. Nach der Erstkonfiguration werden die Beschleunigungs-/Bremsrampen selbstständig angepasst – Keine zusätzlichen Sensoren oder SPS erforderlich – Minimaler Wartungsaufwand – Open Loop-Steuerung: Kein Erkennen oder Korrigieren von Pendeln aufgrund von externen Einwirkungen – Automatisches Abschalten bei langsamer Geschwindigkeit, um das Positionieren der Last zu erleichtern – Kann durch direkte Einstellung der Frequenzumrichter neukonfiguriert, ab- und wieder eingeschaltet werden.