



# ATV+ AntiSway

## Stabile Last ohne Anstrengung

### + DIE GH-LÖSUNG: ATV+AntiSway

- Reduzierung des Lastpendelns auf einfacher Weise:  
Integrierte Software in den Frequenzumrichtern des Krans.
- Reduziert beschleunigungs- und bremsbedingtes Pendeln.
- Für Kran- und Katzfahrt.
- Einfache Konfiguration und Bedienung. Keine nachträglichen Anpassungen erforderlich.
- Einfaches Retrofit durch Überschreiben der Frequenzumrichter-Software.



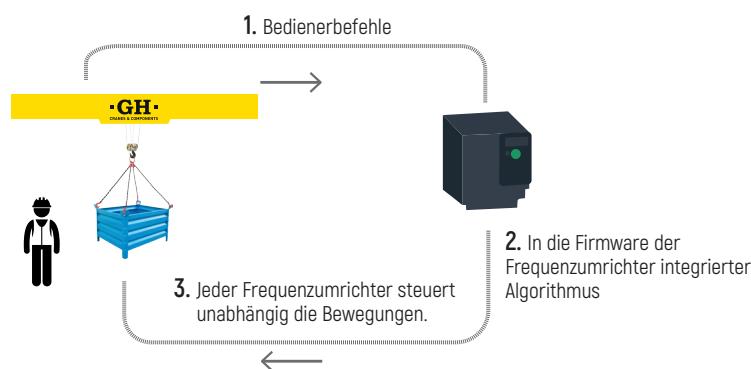
### + VORTEILE

#### / Höhere Geschwindigkeit + Höhere Genauigkeit = Erhöhte Produktivität und Sicherheit.

Problemlos für den Bediener: Das System reduziert das Pendeln automatisch.

### + FUNKTIONSWEISE

- 1 Eingaben:
  - / Bedienerbefehle (Beschleunigen/Bremsen).
  - / Katz- und Krafahrgeschwindigkeiten.
- 2 In die Firmware der **Frequenzumrichter integrierter Algorithmus, der die Motoren von Laufkatze und Brücke steuert**. Der Algorithmus bestimmt die optimalen Beschleunigungs-/Bremsrampen, um das Pendeln zu reduzieren
- 3 Jeder Frequenzumrichter steuert unabhängig die Bewegungen.
- 4 Zurück zu Punkt 1



### TECHNISCHE DETAILS

Die Anti-Sway-Software ist in der Firmware der Schneider ATV320 & ATV930-Frequenzumrichter enthalten. Nach der Erstkonfiguration werden die Beschleunigungs-/Bremsrampen selbstständig angepasst – Keine zusätzlichen Sensoren oder SPS erforderlich – Minimaler Wartungsaufwand – Open Loop-Steuerung: Kein Erkennen oder Korrigieren von Pendeln aufgrund von externen Einwirkungen – Automatisches Abschalten bei langsamer Geschwindigkeit, um das Positionieren der Last zu erleichtern – Kann durch direkte Einstellung der Frequenzumrichter neu konfiguriert, ab- und wieder eingeschaltet werden.